

**УСКОРЕНИЕ СХОДИМОСТИ ИТЕРАЦИОННОЙ ПРОЦЕДУРЫ
ДЛЯ СЛАБОНЕЛИНЕЙНОЙ КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ**

С. М. Чуйко

Славян. пед. ун-т

Украина, 84116, Славянск, ул. Г. Батюка, 19

e-mail: chujko-slav@inbox.ru

We obtain a new iteration procedure for finding solutions of a Noetherian weakly nonlinear boundary-value problem for a system of ordinary differential equations in the noncritical case.

Побудовано нову ітераційну процедуру для знаходження розв'язків нетерової слабконелінійної крайової задачі для системи звичайних диференціальних рівнянь у некритичному випадку.

Постановка задачи. Для построения решения

$$z(t, \varepsilon) = \text{col}(z^{(1)}(t, \varepsilon), \dots, z^{(n)}(t, \varepsilon)),$$

$$z_i(\cdot, \varepsilon) \in C^1[a, b], \quad z_i(t, \cdot) \in C[0, \varepsilon_0], \quad i = 1, 2, \dots, n,$$

системы обыкновенных дифференциальных уравнений

$$\frac{dz}{dt} = A(t)z + f(t) + \varepsilon Z(z, t, \varepsilon), \tag{1}$$

удовлетворяющих краевому условию

$$\ell z(\cdot, \varepsilon) = \alpha + \varepsilon J(z(\cdot, \varepsilon), \varepsilon), \tag{2}$$

традиционно используется метод простых итераций [1, 2]. Преимуществом этого метода является простота, однако сходимость итерационной процедуры, получаемой по методу простых итераций, линейна. Поэтому естественно возникает задача о построении итерационной процедуры, имеющей ускоренную сходимость. Для решения поставленной задачи используем эффективный метод Ньютона – Канторовича [3, 4].

Решение краевой задачи (1), (2) ищем в малой окрестности решения порождающей задачи

$$\frac{dz_0}{dt} = A(t)z_0 + f(t), \tag{3}$$

$$\ell z_0(\cdot) = \alpha, \quad \alpha \in R^m. \tag{4}$$

Здесь $A(t)$ — $(n \times n)$ -матрица и $f(t)$ — n -мерный вектор-столбец, элементы которых — непрерывные на отрезке $[a, b]$ действительные функции, $\ell z(\cdot)$ — линейный ограниченный

векторный функционал вида $\ell z(\cdot) = \text{col}(\ell^{(1)}z(\cdot), \dots, \ell^{(m)}z(\cdot))$, $m \neq n$, $\ell^{(1)}z(\cdot), \dots, \ell^{(m)}z(\cdot) : C[a, b] \rightarrow R^1$ — линейные ограниченные функционалы. Нелинейности $Z(z, t, \varepsilon)$ и $J(z(\cdot, \varepsilon), \varepsilon)$ задачи (1), (2) дважды непрерывно дифференцируемы по неизвестной z в малой окрестности порождающего решения и дважды непрерывно дифференцируемы по малому параметру ε в малой положительной окрестности нуля. Кроме того, считаем вектор-функцию $Z(z, t, \varepsilon)$ непрерывной по независимой переменной t на отрезке $[a, b]$. Предположим, что для порождающей задачи (3), (4) имеет место не критический случай $P_{Q^*} = 0$. Здесь $Q = \ell X(\cdot) - (m \times n)$ -матрица, $P_{Q^*} - (m \times m)$ -матрица-ортопроектор $P_{Q^*} : R^m \rightarrow N(Q^*)$, $X(t)$ — нормальная фундаментальная матрица ($X(a) = I_n$) однородной части системы (3). При этом общее решение задачи (3), (4)

$$z_0(t, c_r) = X_r(t)c_r + G[f(s); \alpha](t)$$

определяет обобщенный оператор Грина задачи (3), (4)

$$G[f(s); \alpha](t) = X(t)Q^+ \{ \alpha - \ell K[f(s)](\cdot) \} + K[f(s)](t).$$

Здесь Q^+ — псевдообратная матрица по Муру – Пенроузу [1].

В не критическом случае система (1), (2) разрешима для любых нелинейностей дифференциальной системы $Z(z(t, \varepsilon), t, \varepsilon)$ и краевого условия $J(z(\cdot, \varepsilon), \varepsilon)$. Искомое решение $z(t, \varepsilon) = z_0(t, c_r) + x(t, \varepsilon)$ ищем в окрестности решения порождающей задачи. Для нахождения возмущения

$$x(t, \varepsilon) = \text{col}(x^{(1)}(t, \varepsilon), \dots, x^{(n)}(t, \varepsilon)),$$

$$x^{(j)}(\cdot, \varepsilon) \in C^1[a, b], \quad x^{(j)}(t, \cdot) \in C[0, \varepsilon_0], \quad x^{(j)}(t, 0) \equiv 0, \quad j = 1, 2, \dots, n,$$

порождающего решения $z_0(t, c_r)$ получаем задачу

$$\frac{dx}{dt} = A(t)x + \varepsilon Z(z_0 + x, t, \varepsilon), \quad (5)$$

$$\ell x(\cdot, \varepsilon) = \varepsilon J(z_0(\cdot, c_r) + x(\cdot, \varepsilon), \varepsilon). \quad (6)$$

Решение задачи (5), (6) представимо в виде

$$x(t, \varepsilon) = X_r(t)c_r(\varepsilon) + x^{(1)}(t, \varepsilon), \quad (7)$$

где

$$x^{(1)}(t, \varepsilon) = \varepsilon G[Z(z_0(s, c_r) + x(s, \varepsilon), s, \varepsilon); J(z_0(\cdot, c_r) + x(\cdot, \varepsilon), \varepsilon)](t).$$

Произвольный вектор

$$c_r(\varepsilon) = \text{col}(c_r^{(1)}(\varepsilon), \dots, c_r^{(r)}(\varepsilon)),$$

$$c_r^{(j)}(\cdot) \in C^1[0, \varepsilon_0], \quad c_r^{(j)}(0) = 0, \quad j = 1, 2, \dots, r.$$

Оператор Грина в равенстве (7) определяет непрерывный оператор

$$\begin{aligned}
 (\Phi_0 x)(t, \varepsilon) = & X_r(t)c_r(\varepsilon) + \varepsilon X(t)Q^+ \{J(z_0(\cdot, c_r) + x(\cdot, \varepsilon), \varepsilon) - \\
 & - \ell K[Z(z_0(s, c_r) + x(s, \varepsilon), s, \varepsilon)](\cdot)\} + \varepsilon K[Z(z_0(s, c_r) + x(s, \varepsilon), s, \varepsilon)](t).
 \end{aligned}$$

Система

$$x(t, \varepsilon) = (\Phi_0 x)(t, \varepsilon) \quad (8)$$

в этом случае эквивалентна краевой задаче (1), (2) на множестве функций $x(t, \varepsilon)$, обращающихся в нуль при $\varepsilon = 0$, причем для построения решений этой операторной системы применим [1, 2] метод простых итераций

$$x_{k+1}(t, \varepsilon) = (\Phi_0 x_k)(t, \varepsilon), \quad x_0(t, \varepsilon) \equiv 0, \quad k = 0, 1, \dots \quad (9)$$

Процедура (9) имеет линейную сходимость, поэтому естественно поставить задачу об ускорении этих итераций. Для этого воспользуемся методом Ньютона–Канторовича. Введем в рассмотрение оператор

$$(\varphi x)(t, \varepsilon) = (\Phi_0 x)(t, \varepsilon) - x(t, \varepsilon).$$

Оператор $\varphi(x(t, \varepsilon))$ действует из пространства непрерывных на отрезках $[a, b]$ и $[0, \varepsilon_0]$ действительных вектор-функций

$$x(t, \varepsilon) = \text{col}(x^{(1)}(t, \varepsilon), \dots, x^{(n)}(t, \varepsilon)), \quad x^{(j)}(\cdot, \varepsilon) \in C^1[a, b],$$

$$x^{(j)}(t, \cdot) \in C[0, \varepsilon_0], \quad j = 1, 2, \dots, n,$$

в это же пространство.

Схема доказательства следующих утверждений аналогична [3], поэтому подробности последующих преобразований опущены. Согласно теореме Канторовича [5], для нахождения решения операторной системы (8) применима итерационная процедура ($x_0(t, \varepsilon) \equiv 0$)

$$x_{k+1}(t, \varepsilon) = x_k(t, \varepsilon) - [(\varphi' x_k)(t, \varepsilon)]^{-1}(\varphi x_k)(t, \varepsilon), \quad k = 0, 1, 2, \dots \quad (10)$$

Определитель производной

$$(\varphi' x_k)(t, \varepsilon) = \varepsilon G \left[\frac{\partial Z(z_0(t, c_r) + x_k(t, \varepsilon), t, \varepsilon)}{\partial x}; \frac{\partial J(z_0(\cdot, c_r) + x_k(\cdot, \varepsilon), \varepsilon)}{\partial x} \right] (t) - I_n$$

в малой окрестности порождающего решения $z_0(t, c_r)$ и точки $\varepsilon = 0$ мало отличается от -1 , поэтому формула (10) корректна. В достаточно малой окрестности точного решения $\tilde{z}(t, \varepsilon)$ при условии

$$\theta \|\tilde{z}(t, \varepsilon) - z_0(t, c_r)\| < 1 \quad (11)$$

итерационная процедура (10) сходится, причем имеет место квадратичная сходимость. Для этого необходимо существование константы

$$\theta = \sup_{k \in N} \left\{ \frac{\gamma_1(k)\gamma_2(k)}{2} \right\}.$$

Здесь величины $\gamma_1(k)$, $\gamma_2(k)$ гарантируют выполнение неравенств

$$\left\| \left[\left(\frac{\partial \varphi(z_0 + x)}{\partial x} \Big|_{x = x_k} \right) (t, \varepsilon) \right]^{-1} \right\| \leq \gamma_1(k),$$

$$\left\| \left\{ \frac{\partial}{\partial z} \left[\frac{\partial \varphi(z)}{\partial z} x \right] \Big|_{z = \xi_k} \right\} (t, \varepsilon) \right\| \leq \gamma_2(k) \|x(t, \varepsilon)\|,$$

где $\xi_k(t, \varepsilon)$ — точка, лежащая на отрезке, образованном точками $\tilde{z}(t, \varepsilon)$ и $z_k(t, \varepsilon)$. Поскольку точное решение $\tilde{z}(t, \varepsilon)$ неизвестно, на практике имеет смысл использовать условие сходимости

$$\tilde{\theta} \|z_k(t, \varepsilon) - z_0(t, c_r)\| < 1,$$

где

$$\tilde{\theta} = \sup_{k \in N} \left\{ \frac{\gamma_1(k)\tilde{\gamma}_2(k)}{2} \right\}, \quad \left\| \left\{ \frac{\partial}{\partial z} \left[\frac{\partial \varphi(z)}{\partial z} x \right] \Big|_{z = z_k} \right\} (t, \varepsilon) \right\| \leq \tilde{\gamma}_2(k) \|x(t, \varepsilon)\|.$$

Пример. Покажем, что итерационная процедура (10) применима для нахождения T -периодического решения уравнения

$$\frac{dz}{dt} = z - \frac{\sqrt{2}}{2} + \varepsilon \arccos z, \quad (12)$$

при $\varepsilon = 0$ обращающегося в T -периодическое решение порождающего уравнения

$$\frac{dz_0}{dt} = z_0 - \frac{\sqrt{2}}{2}.$$

Поскольку $X(t) = e^t$, $Q = \ell X(\cdot) = 1 - e^T \neq 0$, имеет место не критический случай. Легко показать, что T -периодическая задача для уравнения (12) не имеет решений, отличных от положений равновесия. Другими словами, T -периодическая задача для уравнения (12) имеет единственное периодическое решение, при $\varepsilon = 0$ обращающееся в порождающее $z_0(t) = \frac{\sqrt{2}}{2}$. Для уравнения (12) оператор (φx) имеет вид

$$(\varphi x) = \varepsilon G[Z(z_0(t, c_r) + x(t, \varepsilon), t, \varepsilon); 0](t) - x(t, \varepsilon).$$

Производная этого оператора

$$(\varphi' x) = G[Z'_x(z_0(t, c_r) + x(t, \varepsilon), t, \varepsilon); 0](t) - 1$$

определяет итерационную процедуру

$$x_{k+1}(t, \varepsilon) = x_k(t, \varepsilon) - \frac{\varepsilon G[Z(z_0(t, c_r) + x_k(t, \varepsilon), t, \varepsilon); 0](t) - x_k(t, \varepsilon)}{G[Z'_x(z_0(t, c_r) + x_k(t, \varepsilon), t, \varepsilon); 0](t) - 1}.$$

Поскольку

$$Z(z_0(t, c_r), t, 0) = \arccos(z_0(t, c_r)) = \arccos \frac{\sqrt{2}}{2} = \frac{\pi}{4},$$

$$\frac{\partial Z(z_0(t, c_r), t, 0)}{\partial x} = -\sqrt{2},$$

то

$$x_1(t, \varepsilon) = -\frac{\varepsilon G[\pi/4; 0](t)}{G[-\sqrt{2}; 0](t) - 1} = -\frac{-\varepsilon \pi/4}{\varepsilon \sqrt{2} - 1} = -\frac{\varepsilon \pi}{4(1 - \varepsilon \sqrt{2})}.$$

При нахождении первого приближения мы положили $x_0(t, \varepsilon) \equiv 0$; дальнейшие приближения $x_1(t, \varepsilon), x_2(t, \varepsilon), \dots$ представляют собой функции, зависящие только от малого параметра. Оператор Грина в задаче о нахождении периодического решения уравнения (12) действует на эти функции следующим образом:

$$G[\arccos(z_0(t, c_r) + x_k(t, \varepsilon)); 0](t) = -\arccos(z_0(t, c_r) + x_k(t, \varepsilon)).$$

Таким образом, для нахождения периодического решения уравнения (12) применима итерационная процедура

$$x_{k+1}(t, \varepsilon) = x_k(t, \varepsilon) - \frac{x_k(t, \varepsilon) + \varepsilon \arccos(z_0(t, c_r) + x_k(t, \varepsilon))}{1 - \frac{\varepsilon}{\sqrt{1 - (z_0(t, c_r) + x_k(t, \varepsilon))^2}}}. \quad (13)$$

Оценим промежуток значений малого параметра, на котором сохраняется сходимость этой итерационной процедуры. Для этого оценим промежуток значений малого параметра, на котором для всех натуральных значений индекса k выполняется достаточное условие (11) сходимости итерационной процедуры (13). Вычисляя первую производную

$$(\varphi' x_k) = \frac{\varepsilon}{\sqrt{1 - (z_0(t, c_r) + x_k(t, \varepsilon))^2}} - 1$$

и вторую производную оператора $(\varphi x)(t, \varepsilon)$

$$\left\| \left\{ \frac{\partial}{\partial z} \left[\frac{\partial \varphi(z)}{\partial z} x \right] \right\}_{z = \xi_k} \right\| (t, \varepsilon) = \frac{\varepsilon (\xi_k(t, \varepsilon))}{\sqrt{[1 - (\xi_k(t, \varepsilon))^2]^3}},$$

приходим к условию $\tilde{\theta} \|x_k(t, \varepsilon)\| < 1$, где

$$\tilde{\theta} = \sup_{k \in N} \left| \frac{\varepsilon(z_0(t, c_r) + x_k(t, \varepsilon))}{2(1 - (z_0(t, c_r) + x_k(t, \varepsilon))^2)(\sqrt{1 - (z_0(t, c_r) + x_k(t, \varepsilon))^2} - \varepsilon)} \right|,$$

гарантирующему выполнение требования (11). Как показывают численные оценки, $\tilde{\theta} \approx 1,12838$, при этом последнее неравенство выполняется для всех натуральных значений индекса k при изменении малого параметра на отрезке $[0; 0,434699]$. Примем условием окончания итераций

$$\Delta = (\varphi z_{k+1}) = \left| z_{k+1} - \frac{\sqrt{2}}{2} + \varepsilon \arccos(z_{k+1}) \right| < 10^{-15}.$$

В этом случае при максимальном значении малого параметра $\varepsilon = 0,434699$ итерационная процедура (10) сходится на третьем шаге. Для сравнения заметим, что при значении малого параметра $\varepsilon = 0,434699$ итерационная процедура (9) сходится на 41-м шаге.

Методика построения итерационной процедуры, аналогичной схеме (10), с использованием метода Ньютона – Канторовича может быть перенесена на краевые задачи в различных критических случаях ($P_{Q^*} \neq 0$), в частности на автономные краевые задачи [6].

1. *Boichuk A. A., Samoilenko A. M.* Generalized inverse operators and Fredholm boundary-value problems. — Utrecht; Boston: VSP, 2004. — XIV + 317 p.
2. *Гребеников Е. А., Рябов Ю. А.* Конструктивные методы анализа нелинейных систем. — М.: Наука, 1979. — 432 с.
3. *Канторович Л. В., Акилов Г. П.* Функциональный анализ. — М.: Наука, 1977. — 744 с.
4. *Красносельский М. А., Вайникко Г. М., Забрейко П. П. и др.* Приближенное решение операторных уравнений. — М.: Наука, 1969. — 455 с.
5. *Деннис Дж., Шнабель Р.* Численные методы безусловной оптимизации и решения нелинейных уравнений. — М.: Мир, 1988. — 440 с.
6. *Бойчук А. А., Чуйко С. М.* Автономные слабонелинейные краевые задачи // Дифференц. уравнения. — 1992. — № 10. — С. 1668–1674.

Получено 10.11.2005