

# Про точні розв'язки рівнянь Лоренца–Максвелла

*В.І. ФУЩИЧ, І.В. РЕВЕНКО*

New exact solutions for the systems of the classical electrodynamics equations are obtained.

Рух класичної безспінової частини в електромагнітному колі описується системою звичайних диференціальних рівнянь (Лоренца) та системою диференціальних рівнянь (Максвелла) в частинних похідних вигляду [1]

$$m u_\mu = e F_{\mu\nu} u^\nu, \quad u_\mu \equiv \dot{x}_\mu = \frac{dx_\mu}{d\tau}, \quad (1)$$

$F^{\mu\nu} = \frac{\partial A^\nu}{\partial x^\mu} - \frac{\partial A^\mu}{\partial x^\nu}$  — тензор електромагнітного поля,

$$\partial_\nu \partial^\nu A_\mu - \partial^\mu (\partial_\nu A_\nu) = j_\mu, \quad j_\mu = e u_\mu, \quad (2)$$

$$u_\mu u^\mu = 1, \quad (3)$$

$\tau$  — власний час,  $A_\mu$  — потенціал електромагнітного поля. Деякі точні розв'язки системи (1), (2) знайдено в [2].

В даній роботі, використовуючи симетрійні властивості системи (1), (2), отримано нові класи точних розв'язків системи Лоренца–Максвелла.

**1.** Задамо електромагнітний потенціал наступними формулами

$$\begin{aligned} A_0 &= \rho(\omega)\theta + \sigma(\omega)\theta^{-1}, & A_1 &= A_1(\omega), & A_2 &= A_2(\omega), \\ A_3 &= \rho(\omega)\theta - \sigma(\omega)\theta^{-1}, & \theta &= x_0 + x_3, & \omega &= x_1 - \alpha \ln |\theta|, \end{aligned} \quad (4)$$

де  $\rho$ ,  $\sigma$ ,  $A_1$ ,  $A_2$  — довільні досить гладкі функції, залежні лише від однієї змінної  $\omega$ . Лагранжіан  $L$  рівняння (1)

$$L = \frac{m}{2} \dot{x}_\mu \dot{x}^\mu + e \dot{x}^\mu A_\mu \quad (5)$$

для поля (4) інваріантний відносно тривимірної алгебри Лі з базисними елементами

$$\langle x_0 \partial_3 + x_3 \partial_0 + \alpha \partial_1, \partial_0 - \partial_3, \partial_2 \rangle. \quad (6)$$

З теореми Нетер випливає, що інтегралами руху рівняння (1) для поля (4) є функції

$$\begin{aligned} m u_3 + e A_3 + m u_0 + e A_0 &= C_1, & -m u_2 - e A_2 &= C_2, \\ x_0 (-m u_3 - e A_3) + x_3 (m u_0 + e A_0) + \alpha (-m u_1 - e A_1) &= C_3, \end{aligned} \quad (7)$$

де  $C_1$ ,  $C_2$ ,  $C_3$  — довільні постійні.

Рівняння (2) для поля (4) мають вигляд

$$\begin{aligned} eu_0 &= -\rho''\theta + \theta^{-1}\{-\sigma'' + \alpha(2\rho' - 2\alpha\rho'' + A_1'')\}, & eu_1 &= 2(\rho' - \alpha\rho''), \\ eu_2 &= -A_2'', & eu_3 &= -\rho''\theta - \theta^{-1}\{-\sigma'' + \alpha(2\rho' - 2\alpha\rho'' + A_1'')\}. \end{aligned} \quad (8)$$

Використовуючи інтеграли руху (7), система (8) переписеться в наступній формі:

$$\begin{aligned} A_2'' \frac{m}{e} - eA_2 &= C_2, & \rho'' \frac{m}{e} - e\rho &= 0, & C_1 &= 0, \\ (\alpha A_1 - \sigma)'' \frac{m}{e} - e(\alpha A_1 - \sigma) &= C_3. \end{aligned} \quad (9)$$

Безпосередньою перевіркою можна переконатися, що розв'язками системи (9) є функції

$$\begin{aligned} \alpha A_1 - \sigma &= a_0 \exp\left\{\frac{e}{\sqrt{m}}\omega\right\} + b_0 \exp\left\{-\frac{e}{\sqrt{m}}\omega\right\} - \frac{C_3}{e}, \\ \rho &= a_1 \exp\left\{\frac{e}{\sqrt{m}}\omega\right\} + b_1 \exp\left\{-\frac{e}{\sqrt{m}}\omega\right\}, \\ A_2 &= a_2 \exp\left\{\frac{e}{\sqrt{m}}\omega\right\} + b_2 \exp\left\{-\frac{e}{\sqrt{m}}\omega\right\} - \frac{C_2}{e}. \end{aligned} \quad (10)$$

Оскільки вектор  $u_\mu$  задовольняє співвідношення (3), то на функції  $\rho, \sigma, A_1, A_2$  необхідно накласти додатково умову

$$4\rho''(\sigma'' - \alpha A_1'') + 4\rho''^2\alpha^2 - 4\rho'^2 - A_2''^2 = e^2. \quad (11)$$

Підставивши вираз (10) в (11), одержимо співвідношення на постійні  $a_i$

$$\begin{aligned} 4a_1a_0 + 4(\alpha^2 - m)a_1^2 - a_2^2 &= 0, \\ 4b_1b_0 + 4(\alpha^2 - m)b_1^2 - b_2^2 &= 0, \\ 4a_1b_0 + 4b_1a_0 + 8a_1b_1(\alpha^2 + m) - 2b_2a_2 &= \frac{m^2}{e^2}. \end{aligned} \quad (12)$$

Для побудови розв'язків рівняння (1), (4) робимо заміну змінних

$$y_0 = x_0 + x_3, \quad y_1 = x_1 - \alpha \ln|x_0 + x_3|, \quad y_2 = x_2, \quad y_3 = x_0 - x_3. \quad (13)$$

Тоді рівняння руху частинки має вигляд

$$\begin{aligned} \frac{dy_0}{d\tau} &= u_0 + u_3 = -\frac{2\rho''y_0}{e}, & \frac{dy_1}{d\tau} &= \frac{2\rho'}{e}, & \frac{dy_2}{d\tau} &= u_2 = -\frac{A_2''}{e}, \\ \frac{dy_3}{d\tau} &= \frac{2}{ey_0}\{-\sigma'' + \alpha A_1'' + \alpha(2\rho' - 2\alpha\rho'')\}. \end{aligned} \quad (14)$$

Розв'язки рівнянь (14) знаходимо квадратурами

$$\begin{aligned} \int \frac{dy_1}{2\rho'} &= \frac{\tau}{e} + C_0, & y_0 &= \frac{C_4}{\rho'}, & y_3 &= \frac{1}{C_4}\{-\sigma' + \alpha A_1' + \alpha(2\rho - 2\alpha\rho')\} + C_5, \\ y_2 &= -\int \frac{A_2'' dy_1}{2\rho'} + C_6, \end{aligned} \quad (15)$$

де  $C_0, C_4, C_5, C_6$  — постійні інтегрування.

Таким чином, точні розв'язки системи рівнянь (1), (2) задаються формулами (4), (10), (12), (15).

2. Для побудови другого класу точних розв'язків рівнянь (1), (2) задамо електромагнітний потенціал наступними формулами:

$$\begin{aligned} A_0 &= \sigma(\omega)\theta + \theta^{-1}\{\psi(\omega)\theta_1 + \sigma(\omega)\theta_1^2 + \varphi(\omega)\}, & A_1 &= 2\sigma(\omega)\theta_1 + \psi(\omega), \\ A_2 &= A_2(\omega), & A_3 &= \sigma(\omega)\theta - \theta^{-1}\{\psi(\omega)\theta_1 + \sigma(\omega)\theta_1^2 + \varphi(\omega)\}, \\ \theta &= x_0 + x_3, & \theta_1 &= x_1 - \beta \ln|\theta|, & \omega &= x_2 - \alpha \ln|\theta|, \end{aligned} \quad (16)$$

$\sigma, \psi, \varphi, A_2$  — довільні функції від  $\omega$ .

При такому виборі електромагнітного потенціалу лагранжیان (5) інваріантний відносно алгебри

$$\langle (x_0 + x_3)\partial_1 + x_1(\partial_0 - \partial_3), x_0\partial_3 + x_3\partial_0 + \beta\partial_1 + \alpha\partial_2, \partial_0 - \partial_3 \rangle,$$

і тому рівняння (1) мають три інтеграли руху

$$\begin{aligned} (x_0 + x_3)(-mu_1 - eA_1) + x_1(mu_0 + eA_0 + mu_3 + eA_3) &= C_1, \\ mu_0 + eA_0 + mu_3 + eA_3 &= C_3, \\ x_0(-mu_3 - eA_3) + x_3(mu_0 + eA_0) + \beta(-mu_1 - eA_1) + \alpha(-mu_2 - eA_2) &= C_2. \end{aligned} \quad (17)$$

Підставляючи вирази (16) у рівняння (2), знаходимо вектор 4-швидкості  $u_i$

$$\begin{aligned} eu_0 &= -\sigma''\theta + \theta^{-1}\{-\psi''\theta_1 + [-\varphi'' - 2\sigma + \alpha(A_2'' + 4\sigma' - 2\alpha\sigma'')] - \theta_1^2\sigma''\}, \\ eu_1 &= -2\sigma''\theta_1 - \psi'', & eu_2 &= 4\sigma' - 2\alpha\sigma'', \\ eu_3 &= -\sigma''\theta - \theta^{-1}\{-\psi''\theta_1 + [-\varphi'' - 2\sigma + \alpha(A_2'' + 4\sigma' - 2\alpha\sigma'')] - \theta_1^2\sigma''\}. \end{aligned} \quad (18)$$

Співвідношення нормування 4-швидкості  $u_\mu$  (3) накладає на функції  $\sigma, \psi, \varphi, A_2$  умову

$$4\sigma''(\varphi'' - \alpha A_2'') + 8\sigma''\sigma + 8\alpha^2\sigma''^2 - \psi''^2 - 16\sigma'^2 = e^2. \quad (19)$$

Для того, щоб рівняння (17) та (18) були сумісні, необхідно і достатньо, щоб функції  $\sigma, \psi, \varphi, A_2$  задовольняли рівняння

$$\begin{aligned} \sigma'' - \frac{e^2}{m}\sigma = 0, & \quad \psi'' - \frac{e^2}{m}\psi = 0, & C_1 = 0, & \quad C_2 = 0, \\ (\varphi - \alpha A_2)'' - \frac{e^2}{m}(\varphi - \alpha A_2) &= C_3 \frac{e}{m}. \end{aligned} \quad (20)$$

Загальними розв'язками рівнянь (20) є функції

$$\begin{aligned} \sigma &= a_0 \exp\left\{\frac{e}{\sqrt{m}}\omega\right\} + b_0 \exp\left\{-\frac{e}{\sqrt{m}}\omega\right\}, \\ \psi &= a_1 \exp\left\{\frac{e}{\sqrt{m}}\omega\right\} + b_1 \exp\left\{-\frac{e}{\sqrt{m}}\omega\right\}, \\ \varphi - \alpha A_2 &= a_2 \exp\left\{\frac{e}{\sqrt{m}}\omega\right\} + b_2 \exp\left\{-\frac{e}{\sqrt{m}}\omega\right\} - \frac{C_3}{e}, \end{aligned} \quad (21)$$

де  $a_i, b_i$  — довільні постійні.

Для того, щоб виконувалось рівняння (19), постійні  $a_i$ ,  $b_i$  повинні задовольняти умови

$$\begin{aligned} 4 \left( a_0 a_2 + 2a_0^2 \left( \alpha^2 - \frac{m}{e^2} \right) \right) - a_1^2 &= 0, & 4 \left( b_0 b_2 + 2b_0^2 \left( \alpha^2 - \frac{m}{e^2} \right) \right) - b_1^2 &= 0, \\ 4 \frac{e^2}{m^2} (a_0 b_2 + b_0 a_2) + 16a_0 b_0 \left( \frac{3}{m} + \frac{e^2 \alpha^2}{m^2} \right) - 2 \frac{e^2}{m^2} a_1 b_1 &= 1. \end{aligned} \quad (22)$$

В криволінійній системі координат

$$y_0 = x_0 + x_3, \quad y_1 = \frac{x_1}{x_0 + x_3}, \quad y_2 = x_2 - \alpha \ln |x_0 + x_3|, \quad y_3 = x_0 - x_3$$

рівняння руху частини, враховуючи формулу (18), набувають вигляду

$$\begin{aligned} \frac{dy_0}{d\tau} &= -\frac{2\sigma'' y_0}{e}, & \frac{dy_1}{d\tau} &= \frac{2\sigma'' \beta \ln |y_0| - \psi''}{e y_0}, & \frac{dy_2}{d\tau} &= \frac{4\sigma'}{e}, \\ \frac{dy_3}{d\tau} &= \frac{2}{y_0} \{ -\psi'' [y_1 y_0 - \beta \ln |y_0|] + \\ &+ (-\varphi - 2\sigma + \alpha(A_2'' + 4\sigma' - 2\alpha\sigma'')) - (y_1 y_0 - \beta \ln |y_0|)^2 \sigma'' \}. \end{aligned} \quad (23)$$

Розв'язки рівнянь (22) знаходимо у квадратурах

$$\begin{aligned} \int \frac{dy_2}{d\sigma'} &= \frac{\tau}{e} + C_0, & y_0 &= C_4 (\sigma')^{-1/2}, \\ y_1 &= \int \frac{\{ 2\sigma'' \beta \ln [C_4 (\sigma')^{-1/2}] - \psi'' \} dy_2}{4C_4 (\sigma')^{-1/2}} + C_5 \equiv K(y_2) + C_5, \\ y_3 &= \int \left\{ -\psi'' \left[ (K + C_5) C_4 (\sigma')^{-1/2} - \beta \ln |C_4 (\sigma')^{-1/2}| \right] + \right. \\ &+ (-\varphi - 2\sigma + \alpha(A_2'' + 4\sigma' - 2\alpha\sigma'')) - \\ &\left. - \sigma'' \left[ (K + C_5) C_4 (\sigma')^{-1/2} - \beta \ln |C_4 (\sigma')^{-1/2}| \right]^2 \right\} \frac{dy_2}{2C_4 (\sigma')^{-1/2}} + C_6. \end{aligned} \quad (24)$$

Таким чином, точні розв'язки системи рівнянь задаються формулами (16), (21), (22), (24).

1. Меллер К., Теория относительности, М., Атомиздат, 1975, 400 с.
2. Багров В.Г., Гитман Д.М., Тернов И.М., Халилов В.Р., Шаповалов В.Н., Точные решения релятивистских волновых уравнений, Новосибирск, Наука, 1982, 144 с.