Д.В. Буряк (Одесский национальный политехнический университет, Одесса, Украина) А.А. Тингаев (Одесский институт финансов УГУФМТ, Одесса, Украина)

Поведение решений сингулярных систем с функциями Ляпунова и их продолжение на максимально возможный промежуток

Изучается вопрос существования решений системы сингулярных дифференциальных уравнений первого порядка, продолжаемых на максимально возможный промежуток, вида

ка, продолжаемых на максимально возможн
$$\begin{cases} g_k(x)q_k(V_k)y_i' = f_i(x, y_1, ..., y_n, V_1, ..., V_p), \\ k = \overline{1, p}, \\ i = \overline{n_{k-1} + 1, n_k}, \end{cases}$$

где $0 = n_0 < n_1 < ... < n_p = n$;

 $g_k(x) \in C(0; l-\delta], \ g_k(x) > 0$ для всех $x \in (0; l-\delta], \ 0 < \delta \approx 0, \ \delta \in R$, l— расстояние (конечное или бесконечное) от точки x = 0 либо до ближайшего к ней нуля функции $g_k(x)$, либо до точки, в которой функция $g_k(x)$ не определена;

 $q_k(V_k) \in C^1(R^+ \cup \{0\})$, $q_k(V_k)$ имеют соответствующее конечное или счетное не пустое множество A_k нулей;

$$f_{i}(x, y_{1}, ..., y_{n}, V_{1}, ..., V_{p}) \in C_{x, y_{1}, ..., y_{n}, V_{1}, ..., V_{p}}^{0, 1, ..., 1, 1, ..., 1} \left(\left\{ x \in (0, l - \delta] \right\} \times \left\{ y \in R^{n} \right\} \times \left\{ V_{k} \in R^{+} \setminus A_{k} \right\} \right).$$

Получены достаточные условия существования таких решений. Исследование основано на применении качественного метода кривых и поверхностей без контакта.

Такая задача для рассматриваемых систем поставлена впервые. Характерно, что существование решений исследуется не вблизи изолированной особой точки [1], а вблизи особой поверхности на промежутке наперед заданной длины. Этот факт значительно расширяет класс изучаемых сингулярных уравнений и их систем, что, в свою очередь, приводит к более широким практическим приложениям.

В качестве примера рассматривается следующая система сингулярных дифференциальных уравнений первого порядка

$$\begin{cases} \left(x \ln^2 \frac{1}{x}\right) \left(\sin^2 \left(y_1^2 + y_2^2\right)\right) y_1' = e^{-\frac{1}{\sin^2 \left(y_1^2 + y_2^2\right)}} \operatorname{arctg}(y_3 y_4); \\ \left(x \ln^2 \frac{1}{x}\right) \left(\sin^2 \left(y_1^2 + y_2^2\right)\right) y_2' = e^{-\frac{1}{\sin^2 \left(y_1^2 + y_2^2\right)}} \sin(y_3 y_4); \\ \left(x^{\mathsf{v}}\right) \left(\ln(y_3^4 + y_4^4)\right) y_3' = e^{-\frac{1}{y_3^4 + y_4^4 - 1}} \frac{1}{y_1^2 + y_2^2 + 1}; \\ \left(x^{\mathsf{v}}\right) \left(\ln(y_3^4 + y_4^4)\right) y_4' = e^{-\frac{1}{y_3^4 + y_4^4 - 1}} \sin(y_1 y_2). \end{cases}$$

[1] Grabovskaya R.G., Tingaev A.A. Continuation of singular systems solutions' with Lyapunov functions / R.G. Grabovskaya, A.A. Tingaev // Матеріали міжнар. конф. "Intern. Conf. on the occasion of the 150th birthday of A.M. Lyapunov", 24 — 30 червня 2007р. — Харків, 2007. — С. 53-54.