

УДК 517.53

Голуб А.П.

(Ін-т математики НАН України, Київ)

УЗАГАЛЬНЕНІ МОМЕНТНІ ЗОБРАЖЕННЯ ТА
БАГАТОТОЧКОВІ АПРОКСИМАЦІЇ ПАДЕ

Using the method of generalized moment representations [3] approach is developed to construction and investigation of multipoint Padé approximants.

С использованием метода обобщенных моментных представлений разработан подход к построению и изучению многоточечных аппроксимаций Паде.

Поряд з класичними апроксимаціями Паде одним з важливих апаратів раціонального наближення функцій є так звані багатоточкові апроксимації Паде.

Означення 1 (див. [1, с.289]). Нехай $z_1, z_2, \dots, z_R \in \mathcal{D}$ – деякі точки, що належать зв'язній підмножині \mathcal{D} комплексної площини, M та N – невід'ємні цілі числа, а $L = (l_1, l_2, \dots, l_R)$ – вектор з додатними цілими координатами такими, що $\sum_{r=1}^R l_r = M + N + 1$. Будемо говорити, що раціональна функція

$$[M/N]_f^L(z_1, \dots, z_R; z) = \frac{P_M(z)}{Q_N(z)}, \quad (1)$$

де $P_M(z)$ та $Q_N(z)$ – алгебраїчні многочлени степенів $\leq M$ та $\leq N$ відповідно, є багатоточковою (або ж R -точковою) апроксимантою Паде порядку $[M/N]$ в точках z_1, z_2, \dots, z_R індексу L функції f , аналітичної в області \mathcal{D} , якщо

$$f(z) - [M/N]_f(z_1, \dots, z_R; z) = O((z - z_r)^{l_r}) \quad (2)$$

при $z \rightarrow z_r, r = \overline{1, R}$.

Очевидно, що при $R = 1$ і $z_1 = 0$ це означення збігається з означенням класичних апроксимацій Паде (див. [1, с.292]). В різних публікаціях багатоточ-

кові апроксиманти Паде називаються також раціональними інтерполянтами, апроксимантами Ньютона–Паде та ін.

В роботі [2] було описано підхід до побудови та вивчення двоточкових апроксимацій Паде, що базується на застосуванні узагальнених моментних зображень В. К. Дзядика [3]. Наведемо відповідне означення.

Означення 2. Узагальненим моментним зображенням числової послідовності $\{s_k\}_{k=0}^{\infty}$ на добутку лінійних просторів \mathcal{X} та \mathcal{Y} називається двопараметрична сукупність рівностей

$$s_{k+j} = \langle x_k, y_j \rangle, \quad k, j = \overline{0, \infty}, \quad (3)$$

де $x_k \in \mathcal{X}$, $k = \overline{0, \infty}$, $y_j \in \mathcal{Y}$, $j = \overline{0, \infty}$, а $\langle \cdot, \cdot \rangle$ - білінійна форма, визначена на $\mathcal{X} \times \mathcal{Y}$.

Будемо говорити, що узагальнене моментне зображення вигляду (3) визначене на банаховому просторі \mathcal{X} , якщо $x_k \in \mathcal{X}$, $k = \overline{0, \infty}$, $y_j \in \mathcal{X}^*$, $j = \overline{0, \infty}$, і $\langle x, y \rangle = y(x)$, де $y(x)$ - значення функціоналу $y \in \mathcal{X}^*$ на елементі $x \in \mathcal{X}$.

Легко бачити, що якщо в (3) $\mathcal{X} = \mathcal{Y} = \mathcal{L}_2[\Delta, d\mu]$ - гільбертів простір функцій, сумовних з квадратом за мірою $d\mu$ на множині $\Delta \subset \mathbb{R}$, $\langle x, y \rangle = \int_{\Delta} x(t)y(t)d\mu(t)$, за елементи x_k вибрати функції $x_k(t) = t^k$, $k = \overline{0, \infty}$, а за елементи y_j вибрати функції $y_j(t) = t^j$, $j = \overline{0, \infty}$, то отримаємо зображення, еквівалентне класичній проблемі моментів.

У випадку, коли в просторі \mathcal{X} існує лінійний оператор $A : \mathcal{X} \rightarrow \mathcal{X}$ такий, що

$$Ax_k = x_{k+1}, \quad k = \overline{0, \infty}, \quad (4)$$

а у просторі \mathcal{Y} існує лінійний оператор $A^* : \mathcal{Y} \rightarrow \mathcal{Y}$ такий, що

$$\langle Ax, y \rangle = \langle x, A^*y \rangle \quad \forall x \in \mathcal{X}, \quad y \in \mathcal{Y},$$

(будемо називати оператор A^* спряженим до оператора A відносно білінійної форми $\langle \cdot, \cdot \rangle$) то зображення (3) еквівалентне зображенню

$$s_k = \langle A^k x_0, y_0 \rangle, \quad k = \overline{0, \infty}. \quad (5)$$

При цьому твірна функція f послідовності $\{s_k\}_{k=0}^{\infty}$ вигляду

$$f(z) = \sum_{k=0}^{\infty} s_k z^k \quad (6)$$

при додаткових припущеннях про збіжність рядів буде мати зображення

$$f(z) = \langle R_z^{\#}(A)x_0, y_0 \rangle, \quad (7)$$

де $R_z^{\#}(A) = (I - zA)^{-1}$ – резольвентна функція оператора A .

Має місце наступний результат, що узагальнює теорему 5.1 з [2] на випадок багатоточкових апроксимацій Паде.

Теорема. Нехай функція f аналітична в деякій зв'язній області D , що містить точки $z_0 := 0, z_1, \dots, z_R$ і зображена в цій області степеневим рядом (6), для послідовності $\{s_k\}_{k=0}^{\infty}$ має місце узагальнене моментне зображення на добутку лінійних просторів \mathcal{X} та \mathcal{Y}

$$s_{k+j} = \langle x_k, y_j \rangle, \quad k, j = \overline{0, \infty}, \quad (8)$$

і при цьому ряд $\sum_{k=0}^{\infty} x_k z^k$ збігається в області D до аналітичної функції $\Phi : D \rightarrow \mathcal{X}$, яка в околах точок z_1, z_2, \dots, z_R має зображення у вигляді збіжних рядів $\Phi(z) = \sum_{k=0}^{\infty} x_k^{(r)} (z - z_r)^k$, $r = \overline{1, R}$. Нехай також для деяких $M, N \in \mathbb{Z}_+$, $M \geq N - 1$ і деякого індексу $L = (l_0, l_1, \dots, l_R)$, $l_0 \geq M + 1$ визначник

$$H_{N,M}^{(L)} = \begin{vmatrix} s_{M+1-N} & s_{M+2-N} & \cdots & s_M \\ \cdot & \cdot & \cdots & \cdot \\ s_{l_0-N-1} & s_{l_0-N} & \cdots & s_{l_0-2} \\ s_{0,M+1-N}^{(1)} & s_{0,M+2-N}^{(1)} & \cdots & s_{0,M}^{(1)} \\ \cdot & \cdot & \cdots & \cdot \\ s_{l_1-1,M+1-N}^{(1)} & s_{l_1-1,M+2-N}^{(1)} & \cdots & s_{l_1-1,M}^{(1)} \\ \cdot & \cdot & \cdots & \cdot \\ s_{l_R-1,M+1-N}^{(R)} & s_{l_R-1,M+2-N}^{(R)} & \cdots & s_{l_R-1,M}^{(R)} \end{vmatrix},$$

де $s_{k,j}^{(r)} = \langle x_k^{(r)}, y_j \rangle$, є відмінним від нуля.

Тоді $(R + 1)$ -точкова апроксиманта Паде порядку $[M, N]$ в точках z_1, z_2, \dots, z_R індексу L функції f може бути записана у вигляді

$$[M/N]_f^L(z_0, z_1, \dots, z_r; z) = \frac{P_M(z)}{Q_N(z)},$$

де

$$Q_N(z) = \sum_{j=0}^N c_j^{(N)} z^{N-j}, P_M(z) = \sum_{j=1}^N c_j^{(N)} z^{N-j} \sum_{m=0}^{M-N+j} s_m z^m,$$

а коефіцієнти $c_j^{(N)}$, $j = \overline{0, N}$, визначаються з умов $\langle x_k^{(r)}, Y_N \rangle = 0$, $k = \overline{0, l_r - 1}$, $r = \overline{1, R}$, та $\langle x_k, Y_N \rangle = 0$, $k = \overline{0, l_0 - M - 2}$, в яких нетривіальний узагальнений поліном Y_N має вигляд $Y_N = \sum_{j=0}^N c_j^{(N)} y_{j+M+1-N}$. Якщо за вказаних умов в лінійному нормованому просторі \mathcal{X} існує лінійний обмежений оператор A , такий що $Ax_k = x_{k+1}$, $k = \overline{0, \infty}$ і в області D є аналітичною його резольвентна функція $R_z^\#(A) = (I - zA)^{-1}$, то похибка $(R+1)$ -точкової апроксимації Паде порядку $[M/N]$ в точках z_1, z_2, \dots, z_R індексу $L = (l_0, l_1, \dots, l_R)$ функції f може бути зображена у вигляді

$$f(z) - [M/N]_f^L(z) = \frac{z^{M+1}(z - z_r)^{l_r}}{Q_N(z)} \langle [R_{z_r}^\#(A)]^{l_r} R_z^\#(A)x_0, Y_N \rangle,$$

а в околі точки $z_0 = 0$ – у вигляді

$$f(z) - [M/N]_f^L(z) = \frac{z^{l_0}}{Q_N(z)} \langle R_z^\#(A)x_{l_0-M-1}, Y_N \rangle.$$

Доведення. На основі (8) запишемо

$$s_{k+j+M+1-N} = \langle x_k, y_{j+M+1-N} \rangle, \quad k, j = \overline{0, \infty}. \quad (9)$$

Помножимо рівності (9) на z^k і просумуємо їх по k від 0 до ∞ . Зліва отримаємо

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^{\infty} s_{k+j+M+1-N} z^k &= \sum_{k=j+M+1-N}^{\infty} s_k z^{k-j-M-1+N} = \\ &= \frac{1}{z^{j+M+1-N}} \left(f(z) - \sum_{m=0}^{j+M-N} s_m z^m \right). \end{aligned} \quad (10)$$

Справа будемо мати

$$\sum_{k=0}^{\infty} z^k \langle x_k, y_{j+M+1-N} \rangle = \langle \Phi(z), y_{j+M+1-N} \rangle. \quad (11)$$

Помножимо рівності (10) та (11) на $c_j^{(N)}$, $j = \overline{0, N}$, і просумуємо їх по j від 0 до N

$$\sum_{j=0}^N \frac{f(z) - \sum_{m=0}^{j+M-N} s_m z^m}{z^{j+M+1-N}} = \frac{1}{z^{M+1}} \{f(z)Q_N(z) - P_M(z)\}. \quad (12)$$

Справа отримаємо

$$\begin{aligned} \sum_{j=0}^N \langle \Phi(z), y_{j+M+1-N} \rangle &= \langle \Phi(z), Y_N \rangle = \\ &= \begin{cases} O((z - z_r)_r^l) & \text{при } z \rightarrow z_r, r = \overline{1, R}, \\ O(z^{l_0 - M - 1}) & \text{при } z \rightarrow 0. \end{cases} \end{aligned} \quad (13)$$

З (12) та (13) випливає перше твердження теореми. Легко бачити, що

$$\begin{aligned} R_z^\#(A) &= (I - zA)^{-1} = (I - (z - z_r)A - z_r A)^{-1} = \\ &= R_{z_r}^\#(A) (I - (z - z_r)AR_{z_r}^\#(A))^{-1} = R_{z_r}^\#(A) \sum_{k=0}^{\infty} (z - z_r)^k [AR_{z_r}^\#(A)]^k. \end{aligned}$$

Отже маємо

$$x_k^{(r)} = R_{z_r}^\#(A) [AR_{z_r}^\#(A)]^k x_0 = [R_{z_r}^\#(A)]^{k+1} x_k.$$

Звідси отримаємо

$$\begin{aligned} f(z) - [M/N]_f^L(z) &= \frac{z^{M+1}}{Q_N(z)} \langle R_z^\#(A)x_0, Y_N \rangle = \\ &= \frac{z^{M+1}}{Q_N(z)} \langle R_{z_r}^\#(A) \sum_{k=0}^{\infty} (z - z_r)^k [AR_{z_r}^\#(A)]^k x_0, Y_N \rangle = \\ &= \frac{z^{M+1}}{Q_N(z)} \langle R_{z_r}^\#(A) \sum_{k=l_r}^{\infty} (z - z_r)^k [AR_{z_r}^\#(A)]^k x_0, Y_N \rangle = . \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \frac{z^{M+1}}{Q_N(z)} (z - z_r)^{l_r} \langle R_{z_r}^\#(A) \sum_{k=0}^{\infty} (z - z_r)^k [AR_{z_r}^\#(A)]^{l_r+k} x_0, Y_N \rangle = \\
&= \frac{z^{M+1} (z - z_r)^{l_r}}{Q_N(z)} \langle [R_{z_r}^\#(A)]^{l_r} R_z^\#(A) x_0, Y_N \rangle.
\end{aligned}$$

В околі ж точки $z_0 = 0$ отримаємо

$$\begin{aligned}
f(z) - [M/N]_f^L(z) &= \frac{z^{M+1}}{Q_N(z)} \langle R_z^\#(A) x_0, Y_N \rangle = \frac{z^{M+1}}{Q_N(z)} \langle \sum_{k=0}^{\infty} z^k A^k x_0, Y_N \rangle = \\
&= \frac{z^{M+1+l_0-N-1}}{Q_N(z)} \langle \sum_{k=0}^{\infty} z^k A^{k+l_0-M-1} x_0, Y_N \rangle = \\
&= \frac{z^{l_0}}{Q_N(z)} \langle A^{l_0-M-1} R_z^\#(A) x_0, Y_N \rangle = \frac{z^{l_0}}{Q_N(z)} \langle R_z^\#(A) x_{l_0-M-1}, Y_N \rangle.
\end{aligned}$$

Теорему доведено.

Розглянемо тепер багатоточкові апроксиманти Паде виродженої гіпергеометричної функції $f(z) = \frac{{}_1F_1(1; \nu+1; z) - 1}{z}$, $\nu > -1$. На основі теореми 2.2 з [4] можна зробити висновок, що для коефіцієнтів степеневого розвинення цієї функції $s_k = \frac{1}{(\nu+1)_{k+1}}$, $k = \overline{0, \infty}$, має місце узагальнене моментне зображення на добутку просторів $C[0, 1] \times L[0, 1]$ вигляду

$$s_{k+j} = \int_0^1 \frac{t^k}{k!} \cdot \frac{(1-t)^{j+\nu}}{(\nu+1)_j} dt, \quad k, j = \overline{0, \infty}.$$

Отже, в цьому випадку $(\Phi(z)x_0)(t) = (R_z^\#(A)x_0)(t) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{z^k t^k}{k!} = e^{zt}$. Легко бачити, що $e^{zt} = e^{(z-z_r)t+z_r t} = e^{z_r t} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(z-z_r)^k t^k}{k!}$, і $x_k^{(r)} = e^{z_r t} \frac{t^k}{k!}$, $k = \overline{0, \infty}$. Отже, для побудови багатоточкових апроксимант Паде функції $f(z) = \frac{{}_1F_1(1; \nu+1; z) - 1}{z}$, $\nu > -1$, порядку $[M/N]$ в точках $z_0 = 0, z_1, \dots, z_r$ індексу $L = (l_0, l_1, \dots, l_R)$ потрібно буде знайти нетривіальний узагальнений поліном

$$Y_N(t) = \sum_{j=0}^N c_j^{(N)} \frac{(1-t)^{j+\nu}}{(\nu+1)_j},$$

для якого виконуються умови біортогональності

$$\int_0^1 e^{z_r t} \frac{t^k}{k!} Y_N(t) dt = 0, \quad k = \overline{0, l_r - 1}, \quad r = \overline{1, R},$$

та

$$\int_0^1 \frac{t^k}{k!} Y_N(t) dt = 0, \quad k = \overline{0, l_0 - M - 1}.$$

Оскільки система функцій $\{e^{z_r t}\}_{r=0}^R \in AT$ -системою (див. [5]) на $[0, 1]$, якщо тільки числа z_r є дійсними і різними між собою, то такий нетривіальний узагальнений поліном дійсно існує і має на $(0, 1)$ рівно N простих нулів. Це дає змогу встановити наступний результат.

Твердження. $(R+1)$ -точкова апроксиманта Паде функції $f(z) = \frac{{}_1F_1(1; \nu+1; z) - 1}{z}$, $\nu > -1$, порядку $[M/N]$, $M \geq N - 1$, в точках $z_0 = 0, z_1, \dots, z_r \in \mathbb{R}$ індексу $L = (l_0, l_1, \dots, l_R)$, $l_0 \geq M + 1$, може бути зображена у вигляді

$$[M/N]_f^L(z_0, z_1, \dots, z_r; z) = \frac{P_M(z)}{Q_N(z)},$$

де

$$Q_N(z) = \sum_{j=0}^N c_j^{(N)} z^{N-j}, \quad P_M(z) = \sum_{j=0}^N c_j^{(N)} z^{N-j} \sum_{m=0}^{M-N+j} \frac{1}{(\nu+1)_{m+1}} z^m,$$

а коефіцієнти $c_j^{(N)}$, $j = \overline{0, N}$, визначаються з умов

$$\int_0^1 e^{z_r t} \frac{t^k}{k!} \sum_{j=0}^N c_j^{(N)} \frac{(1-t)^{j+\nu}}{(\nu+1)_j} dt = 0,$$

для $k = \overline{0, l_r - 1}$, $r = \overline{1, R}$; $k = \overline{0, l_0 - N - 2}$, $r = 0$. При $N \rightarrow \infty$ ці апроксиманти будуть збігатися до наближуваної функції рівномірно на кожному компактї комплексної площини.

Література

1. Бейкер Дж., Грейвс-Моррис П.Р. Аппроксимации Паде. – М.: Мир, 1986. – 502 с.
2. Голуб А.П. Применение обобщенной проблемы моментов к аппроксимации Паде некоторых функций. – Киев, 1981. – С.16–56. – (Препринт/АН УССР. Ин-т математики; 81.58).
3. Дзядык В.К. Об обобщении проблемы моментов // Докл.АН УССР. – 1981. – №6. – С.8-12.
4. Голуб А.П. Узагальнені моментні зображення та апроксимації Паде. – Київ: Ін-т математики НАН України, 2002. – 222 с.
5. Никишин Е.М. О совместных аппроксимациях Паде // Мат.сборник. – 1980. – 113, №4. – С.499-519.