

УДК 517.5

Голуб А.П.

(Ин-т математики НАН Украины, Киев)

ТЕОРЕМЫ СУЩЕСТВОВАНИЯ ОБОБЩЕННЫХ
МОМЕНТНЫХ ПРЕДСТАВЛЕНИЙ

В 1981 г. В.К. Дзядык [1] предложил понятие обобщенных моментных представлений числовых последовательностей, которое оказалось весьма полезным для решения задач построения и исследования поведения аппроксимаций Паде многих элементарных и специальных функций [2-3]. Приведем соответствующее определение.

Определение 1. Будем говорить, что для последовательности комплексных чисел $\{s_k\}_{k=0}^{\infty}$ построено обобщенное моментное представление на произведении линейных пространств \mathcal{X} и \mathcal{Y} , если известны последовательности $\{x_k\}_{k=0}^{\infty} \subset \mathcal{X}$, $\{y_j\}_{j=0}^{\infty} \subset \mathcal{Y}$ и билинейная форма $\langle \cdot, \cdot \rangle$, определенная на $\mathcal{X} \times \mathcal{Y}$, такие что $\forall k, j = \overline{0, \infty}$ справедливы равенства

$$s_{k+j} = \langle x_k, y_j \rangle. \quad (1)$$

В случае, когда в пространстве \mathcal{X} существует такой линейный оператор $A : \mathcal{X} \mapsto \mathcal{X}$, что

$$Ax_k = x_{k+1}, \quad k = \overline{0, \infty},$$

а в пространстве \mathcal{Y} существует линейный оператор $A^* : \mathcal{Y} \mapsto \mathcal{Y}$, такой что

$$\langle Ax, y \rangle = \langle x, A^*y \rangle, \quad \forall x \in \mathcal{X}, \quad \forall y \in \mathcal{Y},$$

(будем называть оператор A^* сопряженным к оператору A относительно билинейной формы $\langle \cdot, \cdot \rangle$), представление (1) можно записать в виде

$$s_k = \langle A^k x_0, y_0 \rangle, \quad k = \overline{0, \infty}. \quad (2)$$

При этом, если пространства \mathcal{X} и \mathcal{Y} являются нормированными и в некоторой области $\mathcal{D} \in \mathbb{C}$, содержащей начало координат, равномерно сходится ряд $\sum_{k=0}^{\infty} z^k A^k x_0$, то производящая функция f последовательности $\{s_k\}_{k=0}^{\infty}$, определяемая рядом $f(z) := \sum_{k=0}^{\infty} s_k z^k$, будет иметь представление

$$f(z) = \langle R_z^\#(A)x_0, y_0 \rangle, \quad (3)$$

где $R_z^\#(A) = (I - zA)^{-1}$, а I - тождественный в \mathcal{X} оператор.

Легко видеть, что, если положить $\mathcal{X} = \mathcal{Y} = \mathcal{L}[\Delta, d\mu]$ - гильбертово пространство функций, суммируемых с квадратом по мере $d\mu$ на борелевском множестве $\Delta \subset \mathbb{R}$, $\langle x, y \rangle = \int_{\Delta} x(t)y(t)d\mu(t)$, в качестве элементов x_k и y_j выбрать степенные функции $x_k(t) = y_k(t) = t^k$, $k = \overline{0, \infty}$, то представление (1) эквивалентно классической проблеме моментов на Δ (см., например, [4]). Как известно, для разрешимости классической проблемы моментов с неубывающей функцией μ , имеющей бесконечное число точек роста, необходимым условием является положительность определителей Ганкеля

$$H_N = \det \|s_{k+j}\|_{k,j=0}^N = \begin{vmatrix} s_0 & s_1 & \cdots & s_N \\ s_1 & s_2 & \cdots & s_{N+1} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ s_N & s_{N+1} & \cdots & s_{2N} \end{vmatrix} > 0, \quad N = \overline{0, \infty}.$$

При этом, если ввести оператор A , действующий в $\mathcal{L}[\Delta, d\mu]$ по правилу

$$(Ax)(t) = tx(t),$$

то с учетом введенных обозначений представление (3) имеет вид

$$f(z) = \int_{\Delta} \frac{d\mu(t)}{1 - zt}.$$

Функции, имеющие такие представления, называются марковскими функциями.

Вместе с тем множество последовательностей, имеющих представления вида (1)-(2), а соответственно и функций, представимых в виде (3) не ограничивается случаем классической проблемы моментов. Приведем соответствующие примеры.

Пример 1. В пространстве непрерывных на отрезке $[0; 1]$ функций $\mathcal{X} = C[0, 1]$ рассмотрим линейный ограниченный оператор A , действующий по правилу

$$(A\varphi)(t) = \int_0^t \varphi(\tau) d\tau,$$

для которого

$$(R_z^\#(A)\varphi)(t) = \varphi(t) + z \int_0^t \varphi(\tau) e^{z(t-\tau)} d\tau.$$

Степени оператора A запишутся в виде

$$(A^k \varphi)(t) = \int_0^t \frac{(t-\tau)^{k-1}}{(k-1)!} \varphi(\tau) d\tau, \quad k = \overline{1, \infty}.$$

Положим теперь $x_0(t) \equiv 1$, $y_0(t) \equiv 1$, $\langle x, y \rangle = \int_0^1 x(t)y(t)dt$. Тогда

$$s_k = \langle A^k x_0, y_0 \rangle = \int_0^1 (A^k x_0)(t)dt = \int_0^1 \frac{t^k}{k!} dt = \frac{1}{(k+1)!},$$

$$f(z) = \sum_{k=0}^{\infty} s_k z^k = \frac{e^z - 1}{z}.$$

Обобщенное моментное представление имеет вид

$$s_{k+j} = \frac{1}{(k+j+1)!} = \int_0^1 \frac{t^k (1-t)^j}{k! j!} dt, \quad k, j = \overline{0, \infty}.$$

Поскольку полученная функция f является целой и отлична от алгебраического многочлена, то для соответствующей последовательности классическая проблема моментов не разрешима (см. [5, Гл.VII, §2, п.4⁰]).

Пример 2. Рассмотрим в пространстве $\mathcal{X} = C[0; 1]$ оператор A , действующий по правилу

$$(A\varphi)(t) = \varkappa \int_0^t \varphi(\tau) d\tau + t\varphi(t),$$

который является линейной комбинацией оператора интегрирования, рассмотренного в предыдущем примере, и оператора умножения на независимую переменную, соответствующего классической степенной проблеме моментов на сегменте $[0; 1]$. Тогда, решая соответствующее линейное интегральное уравнение, получим

$$(R_z^\#(A)\varphi)(t) = ((I - zA)^{-1}\varphi)(t) = \frac{\varphi(t)}{1 - zt} + \varkappa z \int_0^t \varphi(\tau) \frac{(1 - \tau z)^{\varkappa-1}}{(1 - tz)^{\varkappa+1}} d\tau.$$

Поскольку в окрестности нуля $R_z^\#(A) = \sum_{k=0}^{\infty} z^k A^k$, то, раскладывая предыдущее равенство по степеням z , находим, что степени оператора A действуют по правилам

$$(A^k \varphi)(t) = \varkappa \int_0^t \varphi(\tau) \sum_{m=0}^{k-1} \frac{(-\varkappa+1)_m (\varkappa+1)_{k-1-m}}{m!(k-m-1)!} \tau^m t^{k-m-1} d\tau + t^k \varphi(t), \quad k = \overline{1, \infty},$$

где через $(\alpha)_k$ обозначен символ Похгаммера:

$$(\alpha)_k := \alpha(\alpha+1) \cdot \dots \cdot (\alpha+k-1) \quad \text{при} \quad k \geq 1,$$

$$(\alpha)_0 := 1.$$

Положим теперь $x_0(t) \equiv 1$, $y_0(t) \equiv 1$, $\langle x, y \rangle = \int_0^1 x(t)y(t)dt$. Тогда

$$f(z) = \int_0^1 (R_z^\#(A)x_0)(t)dt = \int_0^1 \frac{1}{(1-zt)^{\varkappa+1}} dt = \frac{(1-z)^{-\varkappa} - 1}{\varkappa z}.$$

Учитывая интегральное представление для гипергеометрической функции Гаусса (см.[6, п.15.3.1])

$$f(z) = \frac{(1-z)^{-\varkappa} - 1}{\varkappa z} = {}_2F_1(1, \varkappa + 1; 2; z) = \int_0^1 \frac{1}{1-zt} \frac{t^\varkappa(1-t)^{-\varkappa}}{\Gamma(\varkappa+1)\Gamma(-\varkappa+1)} dt$$

видим, что при $|\varkappa| < 1$ полученная функция является марковской. Предположим, что так будет и при других значениях \varkappa , т.е.

$$f(z) = \frac{(1-z)^{-\varkappa} - 1}{\varkappa z} = \int_{\Delta} \frac{d\mu(t)}{1-zt}.$$

Тогда

$$(1-z)^{-\varkappa} = 1 + \varkappa z \int_{\Delta} \frac{d\mu(t)}{1-zt},$$

откуда при $z = iy$, $y \in \mathcal{R}$, получим

$$\begin{aligned} (1+y^2)^{-\varkappa/2} \left\{ \sin \left(\varkappa \arcsin \frac{1}{\sqrt{1+y^2}} \right) + i \cos \left(\varkappa \arcsin \frac{1}{\sqrt{1+y^2}} \right) \right\} = \\ = 1 - \varkappa y^2 \int_{\Delta} \frac{td\mu(t)}{1+t^2y^2} + i\varkappa y \int_{\Delta} \frac{d\mu(t)}{1+t^2y^2}. \end{aligned}$$

Сравнивая поведение мнимых частей при $y \rightarrow \infty$, заключаем, что $-1 \leq \varkappa \leq 1$. Таким образом, полученная функция при $|\varkappa| > 1$ марковской не является. При этом обобщенное моментное представление имеет вид

$$\begin{aligned} s_{k+j} &= \frac{(\varkappa+1)_{k+j}}{(k+j+1)!} = \\ &= \int_0^1 \frac{(\varkappa+1)_k t^k}{k!} \cdot \sum_{m=0}^j \frac{(-\varkappa+1)_m (\varkappa)_{j-m}}{m!(j-m)!} t^m dt, \quad k, j = \overline{0, \infty}. \end{aligned}$$

С учетом этого важным является вопрос об условиях существования представлений вида (1). Автором и В.К. Дзядыком [2] был установлен следующий результат.

Теорема 1. Пусть \mathcal{H} – бесконечномерное гильбергово пространство и $\{e_k\}_{k=0}^{\infty}$ – произвольная ортонормированная последовательность в нем. Тогда для того, чтобы числовая последовательность $\{s_k\}_{k=0}^{\infty}$ имела в \mathcal{H} обобщенное моментное представление вида

$$s_{k+j} = \langle x_k, y_j \rangle, \quad k, j = \overline{0, \infty}, \quad (4)$$

где

$$\langle x, y \rangle = \sum_{m=0}^{\infty} (x, e_m)(y, e_m),$$

а элементы x_k , $k = \overline{0, \infty}$, и y_j , $j = \overline{0, \infty}$, имеют вид

$$x_k = \sum_{m=0}^k \alpha_m^{(k)} e_m, \quad y_j = \sum_{m=0}^j \beta_m^{(j)} e_m, \quad (5)$$

и при этом $\alpha_k^{(k)} \neq 0$, $k = \overline{0, \infty}$, $\beta_j^{(j)} \neq 0$, $j = \overline{0, \infty}$, необходимо и достаточно, чтобы все определители Ганкеля

$$H_N := H_{0,N} = \det \|s_{k+j}\|_{k,j=0}^N$$

последовательности $\{s_k\}_{k=0}^{\infty}$ были отличными от 0.

Доказательство. Предположим, что представление (4) существует. Тогда

$$\begin{aligned} s_{k+j} = \langle x_k, y_j \rangle &= \left\langle \sum_{m=0}^k \alpha_m^{(k)} e_m, \sum_{m=0}^j \beta_m^{(j)} e_m \right\rangle = \\ &= \sum_{m=0}^{\min\{k,j\}} \alpha_m^{(k)} \beta_m^{(j)}, \quad k = \overline{0, \infty}. \end{aligned} \quad (6)$$

Рассмотрим при каждом $N = \overline{0, \infty}$ две треугольные матрицы

$$A_N = \begin{pmatrix} \alpha_0^{(0)} & 0 & \cdots & 0 \\ \alpha_0^{(1)} & \alpha_1^{(1)} & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \alpha_0^{(N)} & \alpha_1^{(N)} & \cdots & \alpha_N^{(N)} \end{pmatrix}$$

и

$$B_N = \begin{pmatrix} \beta_0^{(0)} & \beta_0^{(1)} & \cdots & \beta_0^{(N)} \\ 0 & \beta_1^{(1)} & \cdots & \beta_1^{(N)} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & \beta_N^{(N)} \end{pmatrix}.$$

Несложно заметить, что, если ввести матрицы

$$S_N = \|s_{k+j}\|_{k,j=0}^N = \begin{pmatrix} s_0 & s_1 & \dots & s_N \\ s_1 & s_2 & \dots & s_{N+1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ s_N & s_{N+1} & \dots & s_{2N} \end{pmatrix}, \quad N = \overline{0, \infty},$$

то равенства (6) равносильны равенствам

$$S_N = A_N B_N, \quad N = \overline{0, \infty},$$

и, следовательно,

$$\begin{aligned} H_N &= \det S_N = \det A_N \cdot \det B_N = \\ &= \prod_{k=0}^N \alpha_k^{(k)} \cdot \prod_{j=0}^N \beta_j^{(j)} \neq 0. \end{aligned}$$

Чтобы доказать достаточность условий теоремы, примем во внимание, что согласно [7, гл. II, §4, теорема 1] любую невырожденную матрицу (и, в частности, невырожденные согласно условиям теоремы матрицы S_N , $N = \overline{0, \infty}$) можно представить в виде произведения нижней треугольной матрицы на верхнюю треугольную матрицу. Выберем числа $\alpha_k^{(k)}$, $k = \overline{0, \infty}$ и $\beta_j^{(j)}$, $j = \overline{0, \infty}$ таким образом, чтобы выполнялись равенства

$$\alpha_0^{(0)} \beta_0^{(0)} = H_0, \quad \alpha_1^{(1)} \beta_1^{(1)} = \frac{H_1}{H_0}, \dots, \alpha_N^{(N)} \beta_N^{(N)} = \frac{H_N}{H_{N-1}}, \dots$$

и положим

$$\begin{aligned} \alpha_k^{(m)} &= \alpha_k^{(k)} \frac{S_N \begin{pmatrix} 0 & 1 & \dots & k-1 & m \\ 0 & 1 & \dots & k-1 & k \end{pmatrix}}{H_k}, \quad k = \overline{0, m}, \\ \beta_j^{(m)} &= \beta_j^{(j)} \frac{S_N \begin{pmatrix} 0 & 1 & \dots & j-1 & j \\ 0 & 1 & \dots & j-1 & m \end{pmatrix}}{H_j}, \quad j = \overline{0, m}, \end{aligned}$$

а $m = \overline{0, \infty}$, где через $S_N \begin{pmatrix} p_1 & p_2 & \dots & p_r \\ q_1 & q_2 & \dots & q_r \end{pmatrix}$ обозначаются миноры матрицы S_N , расположенные на пересечении строк с номерами $0 \leq p_1 < \dots < p_r \leq N$ и столбцов с номерами $0 \leq q_1 < \dots < q_r \leq N$, т.е.,

$$S_N \begin{pmatrix} p_1 & p_2 & \dots & p_r \\ q_1 & q_2 & \dots & q_r \end{pmatrix} = \det \|s_{p_k, q_j}\|_{k,j=0}^r.$$

Тогда при каждом $N = \overline{0, \infty}$ получим представление (9) с треугольными матрицами A_N и B_N , имеющими вид (7) и (8). По так выбранным числам $\alpha_k^{(m)}$

и $\beta_j^{(m)}$ при помощи равенств (5) зададим векторы x_k и y_j . Поскольку для соответствующих матриц (7) и (8) справедливы равенства (9), которые, как уже отмечалось, равносильны равенствам (4), то тем самым доказана и достаточность условий теоремы 1.

Замечание 1. Поскольку отличие от нуля определителя Ганкеля H_{N-1} последовательности $\{s_k\}_{k=0}^{\infty}$ является необходимым условием существования и невырожденности аппроксиманты Паде $[N-1/N]_f(z)$ функции $f(z) = \sum_{k=0}^{\infty} s_k z^k$ (см. [8, часть 1, теорема 1.1.2]), то тем самым теорема 1 утверждает, что обобщенные моментные представления последовательности $\{s_k\}_{k=0}^{\infty}$ могут быть построены каждый раз, когда существуют и невырождены аппроксиманты Паде порядков $[N-1/N]$, $N \geq 1$, функции $f(z) = \sum_{k=0}^{\infty} s_k z^k$.

Замечание 2. В процессе доказательства теоремы 1 мы могли убедиться, что каждый раз, когда выполнены ее условия, обобщенные моментные представления даже при фиксации пространства \mathcal{H} , ортонормированной последовательности $\{e_k\}_{k=0}^{\infty} \subset \mathcal{H}$ и вида (6) элементов x_k , $k = 0, \infty$, и y_j , $j = 0, \infty$, могут быть построены неоднозначно.

Перейдем теперь к выяснению условий существования представлений вида (2) и (3). Из результата Д.З. Арова [9, Предложение 1] вытекает, в частности, что для произвольной функции f , аналитической в круге $K_R = \{z : |z| \leq R\}$, $0 < R < \infty$, и произвольного бесконечномерного сепарабельного гильбертова пространства \mathcal{H} , существуют элементы $x_0, y_0 \in \mathcal{H}$ и линейный ограниченный оператор $A : \mathcal{H} \rightarrow \mathcal{H}$, норма которого меньше $1/R$, и такой что $\forall z \in K_R$

$$f(z) = (R_z^\#(A)x_0, y_0). \quad (10)$$

Как отметил М.Л. Горбачук, аналогичное утверждение можно получить также из интегральной формулы Коши.

Замечание 3. В указанных построениях линейный оператор определяется только радиусом круга аналитичности, но не зависит от самой функции f , в связи с чем для наборов функций $\{f_\lambda\}_{\lambda=1}^\Lambda$, аналитических в круге K_R , можно строить представления вида

$$f_\lambda(z) = (R_z^\#(A)x_0, y_0^{(\lambda)}),$$

что является существенным при изучении совместных аппроксимаций Паде наборов $\{f_\lambda\}_{\lambda=1}^\Lambda$ (см., например, [10]).

Аналогичный результат справедлив и в случае целых функций.

Теорема 2. Для произвольной целой функции f и произвольного бесконечномерного сепарабельного гильбертова пространства \mathcal{H} существуют элементы $x_0, y_0 \in \mathcal{H}$ и линейный ограниченный оператор $A : \mathcal{H} \rightarrow \mathcal{H}$ с нулевым спектральным радиусом такой, что $\forall z \in \mathbb{C}$

$$f(z) = (R_z^\#(A)x_0, y_0). \quad (11)$$

Доказательство. Пусть функция f представима степенным рядом

$$f(z) = \sum_{k=0}^{\infty} s_k z^k.$$

Из условий теоремы вытекает, что

$$\overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} \sqrt[k]{|s_k|} = 0.$$

Отсюда следует, что можно выбрать монотонно убывающую к нулю последовательность положительных чисел $\{\delta_k\}_{k=0}^{\infty}$ такую, что $\forall k = \overline{0, \infty}$

$$\sqrt[k]{|s_k|} \leq \delta_k.$$

В частности, если f является целой функцией конечного порядка ρ , то можно положить

$$\delta_k = \frac{\gamma}{n^{\rho}},$$

где $\gamma = \text{const} > 0$ (см. [11, Глава 7, §1]). Для произвольного ортонормированного базиса $\{e_k\}_{k=0}^{\infty}$ пространства \mathcal{H} и произвольного $\lambda > 1$ рассмотрим последовательность элементов

$$x_k = (\lambda \delta_k)^k e_k, \quad k = \overline{0, \infty},$$

и определим на элементах базиса $\{e_k\}_{k=0}^{\infty}$ линейный ограниченный оператор A :

$$Ae_k = \lambda \frac{\delta_{k+1}^{k+1}}{\delta_k^k} e_{k+1}, \quad k = \overline{0, \infty}.$$

Легко видеть, что

$$Ax_k = x_{k+1}, \quad k = \overline{0, \infty},$$

С другой стороны, поскольку

$$A^m e_k = \lambda^m \frac{\delta_{k+m}^{k+m}}{\delta_k^k} e_{k+m}, \quad k = \overline{0, \infty},$$

то

$$\|A^m\| = \sup_k \lambda^m \frac{\delta_{k+m}^{k+m}}{\delta_k^k} = \sup_k \left(\frac{\delta_{k+m}}{\delta_k} \right)^k (\lambda \delta_{k+m})^m \leq (\lambda \delta_{k+m})^m,$$

а следовательно,

$$\sqrt[m]{\|A^m\|} \leq \lambda \delta_{k+m} \rightarrow 0 \quad \text{при} \quad m \rightarrow \infty.$$

Таким образом, оператор A имеет нулевой спектральный радиус. Определим теперь элемент $y_0 \in \mathcal{H}$ в виде суммы следующего ряда

$$y_0 = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{1}{(\lambda \delta_m)^m} s_m e_m.$$

Очевидно,

$$\|y_0\|^2 = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{1}{(\lambda\delta_m)^{2m}} |s_m|^2 \leq \sum_{m=0}^{\infty} \frac{1}{\lambda^{2m}} = \frac{1}{1 - \frac{1}{\lambda^2}} = \frac{\lambda^2}{\lambda^2 - 1} < \infty,$$

следовательно, $y_0 \in \mathcal{H}$. С другой стороны

$$(x_k, y_0) = \left((\lambda\delta_k)^k e_k, \sum_{m=0}^{\infty} \frac{1}{(\lambda\delta_m)^m} s_m e_m \right) = s_k, \quad k = \overline{0, \infty},$$

а значит, справедливо представление (11).

Замечание 4. Из доказательства видно, что, если взять набор $\{f_\lambda\}_{\lambda=1}^\Lambda$ целых функций порядка ρ , то для них можно построить представления вида

$$f_\lambda(z) = (R_z^\#(A)x_0, y_0^{(\lambda)})$$

с общим оператором A , имеющим нулевой спектральный радиус. Более того, оператор A может быть построен таким образом, что $\forall n = \overline{1, \infty}$

$$\sqrt[n]{\|A^n\|} \leq \frac{C}{n^\rho},$$

где $C = \text{const}$.

Замечание 5. В теореме 2 доказано существование представлений для функций f в виде (10), (13), т.е. в терминах скалярного произведения, которое, как известно, является полуторалинейной формой. Трансформация этих представлений в представления в терминах билинейных форм является очевидной.

Автор благодарит члена-корреспондента НАН Украины М.Л. Горбачука за полезные обсуждения.

Литература

1. Дзядык В.К. Об обобщении проблемы моментов//Докл. АН УССР. – 1981. – N 6. – С. 8–12.
2. Дзядык В.К., Голуб А.П. Обобщенная проблема моментов и аппроксимация Паде. – Киев, 1981. – С. 3.–15. – (Препринт/АН УССР. Ин-т математики; 81.58).
3. Голуб А.П. Обобщенные моментные представления и рациональные аппроксимации. – Киев, 1987. – 50 с. (Препринт/АН УССР. Ин-т математики; 87.25).
4. Ахиезер Н.И. Классическая проблема моментов и некоторые вопросы анализа, связанные с нею.– М.: ГИФМЛ, 1961. – 312 с.
5. Дзядык В.К. Аппроксимационные методы решения дифференциальных и интегральных уравнений.– Киев: Наукова думка, 1988. – 304 с.
6. Справочник по специальным функциям с формулами, графиками и таблицами.– М.: Наука, 1979. – 832 с.
7. Гантмахер Ф.Р. Теория матриц.– М.: Наука, 1967. – 576 с.
8. Бейкер Дж., Грейвс-Моррис П.Р. Аппроксимации Паде.– М.: Мир, 1986. – 502 с.
9. Аров Д.З. Пассивные линейные стационарные динамические системы//Сиб. мат. журн. – 1979. – 20, N2. – С. 211–228.
10. Голуб А.П. О совместных аппроксимациях Паде набора вырожденных гипергеометрических функций// Укр. мат. журн. – 1987. – 39, N6. – С. 701–706.
11. Маркушевич А.И. Теория аналитических функций. Том 2. – М.: Наука, 1968. – 624 с.